



Teleskopmaststapler 6t / 26m

Maximale seitliche Reichweite 21,7 m

Max. Tragkraft 6 t

Max. Hubhöhe 25,9 m

Technische Daten

Max. Hubhöhe 25,9 m

Max. Tragkraft 6000kg

Max. Reichweite 21.70 m

I1 Gesamtlänge mit Gabeln 9.28 m

I2 Länge bis zur Vorderseite der Gabeln 8.08 m

b1 Gesamtbreite Maschine 2.50 m

b7 Gesamtbreite, Stabilisatoren ausgefahren 5.76 m

h17 Gesamthöhe 3.10 m

Wa1 Wenderadius (über Räder) 4.22 m

m5 Bodenfreiheit Maschine 0.43 m

Reifenmodelle 445/65 R22,5

Gewicht 18.000 kg kg

Stützentyp Zweifach-Teleskop

Steuerung mit Stützen Stützenbefehle einzeln oder gleichzeitig

Hersteller Yanmar

Motornorm Stage V / Tier 4

Nennleistung Verbrennungsmotor / Leistung (kW) 156

Hp / 115 kW

Max. Drehmoment 602 Nm @ 1500 rpm

Anzahl der Zylinder - Tragfähigkeit der Zylinder 4 - 4567 cm³

Anzahl Batterien / Batterie / Batteriekapazität 2 x 12 V / 120 Ah

Kühlung Wasser

Typ Hydrostatic with Speedshift

Max. Fahrgeschwindigkeit 40 km/h

Parkbremse Automatische negative Parkbremse

Feststellbremse Ölbad Lamellenbremsen an den Vorder- und Hinterachsen

Pumpenart Verstellpumpe

Hydraulikfördermenge 185 l/min

Druck 350 bar

Hydrauliköl 260 l

Kraftstoff 270 l

Abgasnachbehandlung für Diesel (AdBlue®) 24 l

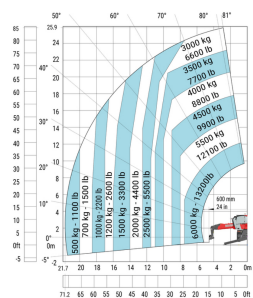
Lenkräder (vorne / hinten) 2 / 2

Steuerungen 2 Joysticks

MRT 2660 Erstellt am 17. August 2022 um 07:24:48 UTC

Seitliche Daten	metrisch	metrisch
Gesamtlänge mit Gabeln	I1	9.28 m
Länge bis zur Vorderseite der Gabeln	I2	8.08 m
Länge des Rahmens	I4	5.88 m
Rahmen	I3	3.55 m
Bodenfreiheit Maschine	m5	0.43 m
Gegengewicht Verzug (Überwagen bei 90°)	a7	3.50 m
Höhenverstell	a4	15.2°
Schwenkwinkel	a5	112°
Gesamtlänge mit Stabilisatoren	b7	5.76 m
Wenderadius (über Räder)	Wa1	4.22 m
Gesamtbreite	b1	2.50 m
Gesamtbreite Stabilisatoren ausgefahren	b7	5.76 m
Gesamtbreite der Kabine	b4	0.84 m
Causbreite	b17	3.10 m
Nennabstand Regler	a6	~1.7°
Bodenfreiheit unter den Vorderrädern auf Säulen	a5	0.43 m

Machine on lowered stabilisers with forks (CAF) Metric



Maschine auf Rädern mit Gabelzinken

